

卓上型ロボット仕様一覧

製 品 名	EzROBO smart	EzROBO-5GX		EzROBO-3GX	EzROBO・Ace
	EzROBO smart	EzROBO-5GX ST2520	EzROBO-5GX ST3030	EzROBO-3GX	EzROBO・Ace ST4040
動 作 範 囲	X軸:100mm	X軸:250mm	X軸:300mm	X軸:250mm	X軸:400mm
	Y軸:100mm	Y軸:200mm	Y軸:300mm	Y軸:210mm	Y軸:400mm
	Z軸:50mm	Z軸:70mm	Z軸:70mm	Z軸:70mm	Z軸:150mm
	—	—		—	[4軸仕様の場合] R軸:0° ~360°
位置繰返し精度 ※1	X・Y・Z軸:±0.01mm	X・Y・Z軸:±0.01mm		X・Y・Z軸:±0.01mm	X・Y・Z軸:±0.01mm
	—	—		—	[4軸仕様の場合] R軸:±0.02
可 搬 質 量	Y軸:5kg	Y軸:5kg		Y軸:5kg	Y軸:11kg
	Z軸:3kg	Z軸:5kg		Z軸:2kg	Z軸:6kg
	—	—		—	—
駆 動 方 式	X・Y軸:ステッピングモータ タイミンクベルト	X・Y軸:ステッピングモータ タイミンクベルト		X・Y軸:ステッピングモータ タイミンクベルト	X・Y軸:ステッピングモータ タイミンクベルト
	Z軸ステッピングモータ タイミングベルト	Z軸ステッピングモータ タイミングベルト		Z軸ステッピングモータ タイミングベルト	Z軸ステッピングモータ タイミングベルト
	—	—		—	[4軸仕様の場合] R軸:ステッピングモータ
制 御 方 式	PTPおよびCP制御				
動作最大速度 ※2	X・Y軸:600mm/sec	X・Y軸:900mm/sec		X・Y軸:800mm/sec	X・Y軸:600mm/sec
	Z軸:600mm/sec	Z軸:600mm/sec		Z軸:600mm/sec	Z軸:150mm/sec
	—	—		—	[4軸仕様の場合] R 軸:1 ~ 90rpm
補 問 機 能	直線、円、円弧、 3軸同時補間	直線、円、円弧、 3軸同時補間		直線、円、円弧、 3軸同時補間	直線、円、円弧、 3軸同時補間 [4軸仕様の場合] 4軸同時制御
プログラム作成	直接ティーチング 数値入力 EzEDITOR	直接ティーチング 数値入力 EzEDITOR		直接ティーチング 数値入力 EzEDITOR	直接ティーチング 数値入力、EzEDITOR [4接軸仕様の場合] 直接ティーチング 数値入力
プログラム容量	60,000ステップ (6,000ステップX10)	60,000ステップ (6,000ステップX10)		60,000ステップ (6,000ステップX10)	24,000ステップ (4,000ステップX6)
シ ス テ ム 入 出 力 点 数	入力:28点 出力:28点	入力:28点 出力:28点		入力:28点 出力:28点	入力:16点 出力:16点
外部インターフェイス	RS232C				
外 形 寸 法 (突起部含まず)	(W)223X(O)255X(H)435.5mm	(W)320X(O)359.7X(H)486mm	(W)380X(O)459.7X(H)486mm	(W)320 X (O)343.5X (H)460mm	(W)583.2X (D)652.5X (H)670mm
本 体 質 量	約14kg	約21.5kg	約27.5kg	約16kg	約50kg
電 源	AC85~AC264V 50/60Hz				AC100~120V AC200~AC240V 50/60Hz
消 費 電 力	100VA				150VA
使用温度範囲	5 ~ 40℃ (結露なきこと)				

※ 1:当社測定条件によります。
※ 2:ご使用条件により異なります。

● このカタログに記載の仕様及び外観は改善のため予告なく変更することがあります。⚠ 安全に関するご注意: 商品を安全にお使いいただくため、ご使用前に必ず「取扱説明書」をよくお読みください。

THE PIONEER IN FLUID DISPENSING TECHNOLOGIES

IEI 岩下エンジニアリング株式会社

本 社 〒108-0074 東京都港区高輪3丁目11番5号
TEL 03(5447)8128(代) FAX 03(5447)8133

大 阪 〒564-0051 大阪府吹田市豊津町10番26号
TEL 06(6330)7373(代) FAX 06(6330)7377

<http://www.iwashita-eng.co.jp>

お問い合わせは当社まで

太洋工業株式会社
TAIYO INDUSTRIAL CO., LTD.
本社: 〒640-8390 和歌山市有本661番地
TEL (073) 431-6311 (代) FAX (073) 432-5469
E-mail sanki@taiyo-xelcom.co.jp
Web <http://www.taiyo-xelcom.co.jp/>
東京: 〒102-0073 東京都千代田区九段北1丁目3番3号
九段下東急真サクラビル7F
TEL (03) 3261-6301 (代) FAX (03) 3261-6220
和歌山・東京・上海・広州・バンコク

The Power of Automation

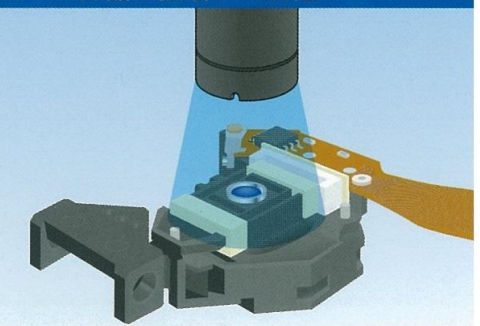
Advanced Robots



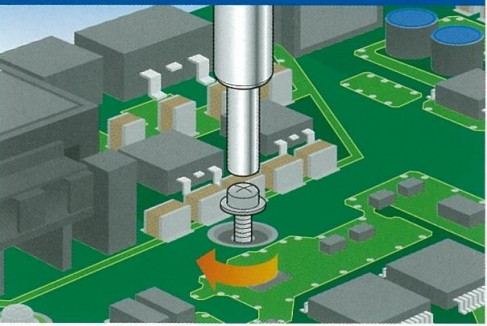
基板上実装部品への樹脂の塗布



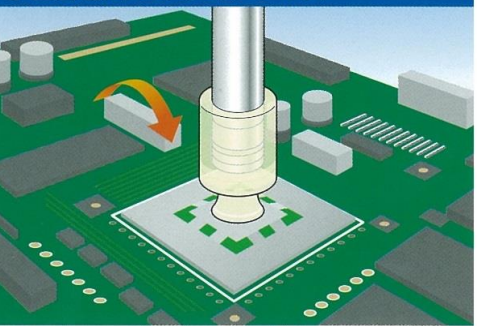
レンズ部品の接着・UV硬化



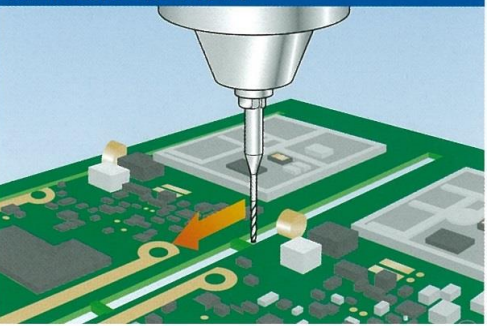
車載基板のネジ締め



小型部品のピック&プレイス



携帯電話基板の分割



各種容器のキャッピング



TAIYO INDUSTRIAL CO., LTD.

低コスト・即戦力—I EIのシステムラインナップ

あらゆる接着剤塗布に対応
ディスペンスロボット

- 高い塗布再現性によりセル生産化を強力に支援。
- 低粘度から高粘度の材料まで幅広く塗布を自動化。
- 省スペースによりラインの組み替えが容易。

最先端パッケージへの高精度塗布を実現
画像処理付ロボットシステム

- カメラティーチングに完全対応。
- 画像処理による位置補正機能付。
- レーザー変位センサーによるワーク高さ補正機能付。
※ セット販売のみとなります。

締め付けからトルク管理までこの1台で可能
トルク管理型ネジ締めロボット

- ACサーボトルクドライバ搭載。
- 専用通信ソフトによるリアルタイムモニタリングが可能。
- 締め付けエラー検出機能付。
- 対応ネジサイズ M1.4~4.0。
- 適用トルク範囲 0.029~11.3N・m。

塗布から照射までこの1台で対応
高性能UV照射機付塗布ロボット

- UV接着剤の塗布・硬化を1台のロボットで実現。
- 各メーカーLED、ハロゲンタイプとの組み合わせ可能。
- 外部I/Oによりロボットからの集中制御。

スクリー方式のメカニカルポンプをシステムアップ
鉛フリーはんだ塗布ロボット

- 高精度スクリーポンプをシステムアップ。
- 高い吐出精度での塗布が可能。
- 専用コントローラで塗布量をデジタル制御。
- 工具レスで接液部が分解できメンテナンスが容易。

超小型サイズの基板分割システム構築が可能
基板分割ロボット

- 基板にストレスを与えないリユーター方式。
- 刃の消耗を知らせるビットカウンタ機能搭載。
- 位置繰り返し精度が高いため、細かく複雑な形状や円弧のカットが可能。
- リユーター定格回転 50,000rpm(オプション 60,000rpm)。
- 対応基板厚 約0.5~1.6mm。

小型部品などの搭載アプリケーションに最適
ピック&プレイスロボット

- 小型部品搭載ラインのセル生産化に対応。
- 塗布、ピック&プレイスを1台のロボットで実現。
- 吸着・脱着の制御をワンボックス化。

ACサーボモータ採用
キャッパーシステム

- トルク制御により一定した締め付けの管理が可能。
- 専用ソフト(オプション)を使用し、締め付けトルク値をPCに転送することによりデータの収集・管理が可能。

強靱・簡単・万能—I EIのデスクトップロボット

抜群の省スペース性で生産効率をアップ

EzROBO smart

動作範囲(X軸・Y軸・Z軸) 100×100×50mm

コンパクト × 高剛性 × ローコスト

位置繰り返し精度 ±0.01mm	Y軸可能重量 5kg	スイッチボックス 一体化
編集ソフト Ez EDITOR	Z軸可能重量 3kg	フリー電圧
システム入力 IN: 28点 OUT: 28点	プログラム容量 60,000ステップ (6000×10)	プログラム処理 100PGM

バージョンアップした5GXシリーズが遂に登場

EzROBO-5GX

動作範囲(X軸・Y軸・Z軸) 250×200×70mm

高剛性 × ローコスト × 省スペース

位置繰り返し精度 ±0.01mm	Y軸可能重量 5kg	画像処理 対応機種
編集ソフト Ez EDITOR	Z軸可能重量 5kg	フリー電圧
システム入力 IN: 28点 OUT: 28点	プログラム容量 60,000ステップ (6000×10)	プログラム処理 100PGM

【付属品】
スイッチボックス
・非常停止
・原点復帰/スタート/ストップ
・プログラム切り替え(2桁)

最高のコストパフォーマンスでセル生産を支援

EzROBO-3GX

動作範囲(X軸・Y軸・Z軸) 250×210×70mm

ローコスト × 省スペース

位置繰り返し精度 ±0.01mm	Y軸可能重量 5kg	フリー電圧
編集ソフト Ez EDITOR	Z軸可能重量 2kg	フリー電圧
システム入力 IN: 28点 OUT: 28点	プログラム容量 60,000ステップ (6000×10)	プログラム処理 100PGM

【付属品】
スイッチボックス
・非常停止
・原点復帰/スタート/ストップ
・プログラム切り替え(2桁)

ワイドエリアが可能にする多目的用途の自動化

EzROBO-Ace

動作範囲(X軸・Y軸・Z軸) 400×400×150mm

高剛性 × 大型ワーク対応 × 多目的

位置繰り返し精度 ±0.01mm	Y軸可能重量 11kg	フリー電圧
編集ソフト Ez EDITOR	Z軸可能重量 6kg	フリー電圧
システム入力 IN: 16点 OUT: 16点	プログラム容量 20PGM	プログラム処理 20PGM

R軸により特殊用途も自動化可能
EzROBO-Ace ST4040 4軸仕様
動作範囲(X軸・Y軸・Z軸・R軸) 400×400×150mm×360°
※ Z軸ストロークは治具なしの場合

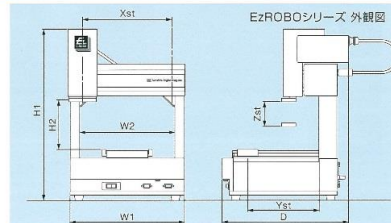
高剛性 R軸ヘッド 特殊用途

※ EzEDITORは4軸仕様には対応していません

EzROBOシリーズ 外形寸法 / 外観図

EzROBOシリーズ 外形寸法	W1	W2	D	H1	H2
EzROBO smart	223	—	255	435.5	99.2
EzROBO-5GX ST2520	320	266	359.7	486	140.5
EzROBO-5GX ST3030	380	326	459.7	486	140.5
EzROBO-3GX	320	280	343.5	460	147
EzROBO-Ace ST4040	583.2	480	652.5	670	186

※突起部は除く



電子部品組立工程の自動化に威力を発揮

EzROBOシリーズは簡単なプログラム構成で自動化できます。

プログラム
2通りのプログラム作成方法をお選びいただけます。



1動作を2画面に集約

ティーチングボックス

EzROBOシリーズ用プログラム作成ツール

IEI独自のプログラム方式により複雑な動作も容易に作成可能



座標入力可
500g
ティーチング入力可
JOG加速ボタン付
非常停止ボタン付
電池レス

入力画面

・DATA- STEP EDIT EDIT2
PGM=001 X=+0100.00mm
N=001 Y=+0100.00mm
PTP-ABS Z=+0070.00mm

・DATA- STEP EDIT EDIT2
PGM=001 SHOT=OFF
N=001 OUT=00OFF
[XYZ] SPD=100.0mm/s

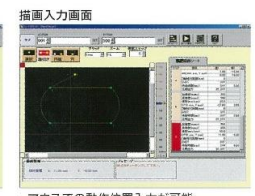
ロボット操作・プログラム作成・編集・バックアップまですべて可能

EzEDITOR ロボット通信ソフト

EzROBO用プログラム作成支援ソフト

ロボット操作・プログラム作成・編集・バックアップまですべて可能

描画作成
保存
編集
遠隔



対応OS
Windows XP, vista, 7
※日本語・英語対応
※vista, 7は32ビットに限る

スピード設定画面

・ロボット移動速度(CP)の1元管理、変更が可能

塗布形状選択アイコン

・ロボット動作を1クリックで設定

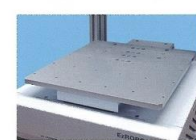
アプリケーション対応一覧

アプリケーション	ディスペンス	画像処理	UV照射	ハンダ塗布	ネジ締め	ピック&プレイス	基板分割	キャッパー
機種								
EzROBO smart	●	●	●	●	●	●	●	●
EzROBO-5GX ST2520	●	●	●	●	●	●	●	●
EzROBO-5GX ST3030	●	●	●	●	●	●	●	●
EzROBO-3GX	●	●	●	●	●	●	●	●
EzROBO-Ace ST4040	●	●	●	●	●	●	●	●
EzROBO-Ace ST4040 4軸仕様	●	●	●	●	●	●	●	●

その他特殊用途

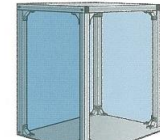
その他オプション 特注仕様も製作いたします。お気軽にご相談ください。

【ワークベース】



ヒーターベース
バキュームベースなど

【安全カバー】



開閉扉タイプ
エアセンサータイプなど

高品質専用マイクロメーター付
【バレル固定治具】



各アプリケーションごとに
最適なものをご用意

【2ヘッド治具】



ピッチ可変タイプなど